

# ONEPAGER

## Seminararbeit/Abschlussarbeit

### Thema: Konstruktive Optimierung und Fertigstellung 6 RUS Parallelroboter

In der Arbeit soll der Gesamtaufbau des neuen 6 RUS Roboters fertiggestellt werden. Es gilt dabei die Komponenten der Mechanik hinsichtlich ihrer Genauigkeit zu überarbeiten.

#### APs

1. Einarbeitung in die Thematik
2. Überprüfung der Konstruktionszeichnungen des Metallständers
3. Fertigung des Metallständers (intern oder extern)
4. Modellierung der Arme, Motoraufnahmen und Grundplatte in Catia (Optimierung für 3D-Druck)
5. Fertigung der Komponenten
6. Zusammenbau
7. Dokumentation

<https://www.youtube.com/watch?v=FpPnyyCAQM4&feature=youtu.be>

Projektteam: 1-2 Personen mit Konstruktionserfahrung

